



芯海科技

CHIPSEA

股票代码:688595

芯海通用 MCU 基于 IAR 芯片包 IAR9 开发指南

V1.0 版本

涉密等级：公开



芯海科技(深圳)股份有限公司

www.chipsea.com

+86-0755-8616 9257

sales@chipsea.com

518000

摘要

芯海科技与 IAR Systems 达成合作，IAR Embedded Workbench for Arm 已全面支持芯海科技 CS32F103X、CS32F03X、CS32L010X 等系列 MCU 芯片。芯海科技基于 IAR 环境开发芯片包，给用户更多的编译选择，提高用户开发灵活性。本应用笔记从芯片包结构、DEMO 例程下载使用、工程建立等角度出发，详细介绍 IAR 芯片包的使用方法，旨在帮助指导用户针对芯海通用 MCU 基于 IAR 环境进行快速建立应用工程，快速开发，并针对常见错误问题，给出解决办法。

版本

历史版本	修改内容	日期
V1.0	初版生成	2022-12-01

目 录

摘要	2
版本	2
1. IAR 芯片包开发包的目录结构	4
2. DEMO 下载及使用	5
2.1. 下载 DEMO	5
2.2. 点击【EXAMPLE PROJECTS】菜单项	5
2.3. 选择 CHIPSEA EXAMPLE PROJECTS 下载	6
2.4. DEMO 目录结构及编译烧录	7
3. 创建工程及配置	9
3.1. 创建新工程	9
3.2. 选择【EMPTY PROJECT】	9
3.3. 选择保存路径	10
3.4. 复制启动文件、SDK 库文件到 TEST 工程	10
3.5. 创建分组，加入代码文件	11
3.5.1 添加组与定义组名	11
3.5.2 添加 User 组，以用来添加 main.c 等用户自己的文件	11
3.5.3 添加启动文件、头文件、驱动文件等	12
3.5.4 创建 mian.c、中断处理函数等添加到 User	12
3.6. 选择芯片 CS32L010F6	12
3.7. OPTION 选项配置	13
3.7.1 通用设置，设置选项用红框表示	14
3.7.2 修改 Debug 文件生成路径	14
3.7.3 头文件路径选择，全局宏定义添加，优化等级	15
3.7.4 添加 Lib 库文件	15
3.7.5 程序编译	16
3.8 烧录设置	16
3.9 JLINK 设置	16
4. 配置文件说明及常见错误解决	17
4.1 ICF 文件	17
4.2 FLASH 文件	19
4.3 常见错误及解决措施	19
4.3.1 串口打印无数据输出或提示“Linker Error: "no definition for __write"”	19
4.3.2 Identifier "FILE" is undefined，没有选择 FULL	20
4.3.3 Cannot open source file "cmsis_version.h"	20
4.3.4 Fatal error :Selected core is not same as as the target core Session aborted	21
4.3.5 Failed to get cpu status after 4 retries Retry	21
4.3.6 可以正常进入 DeBug，程序卡在 SetSysClock()函数	22
4.3.7 编译时报错 './xxx.o', needed by './MyProject.out', missing and no known rule to make it	22

IAR Embedded Workbench 是嵌入式开发中比较常用的一种 IDE 工具，该工具链包括高度优化的编译器以及高级调试功能，IAR 功能丰富，易上手。本应用笔记将结合芯海科技 AIR 芯片包开发包(以 CS32L010F6 为例)对 IAR 的操作进行简单讲解。

芯海科技 AIR 芯片包开发包是基于 IAR 9.3 版本开发，用户应使用不低于此版本的 IAR。

1. IAR 芯片包开发包的目录结构

IAR 已将芯海科技的芯片包集成到最新的 IAR Embedded Workbench 中，用户将 IAR Embedded Workbench 更新到最新的版本即可，或者用户将“ChipSea.CS32L010_DFP1.1.0.5.zip”解压，并按如下目录分别拷贝复制文件夹。

在 IAR Embedded Workbench 的安装目录下(“IAR Systems\Embedded Workbench 9.x\arm\config”)有如下文件目录：

```
|—ARM
  |—Debugger
  |   |—ChipSea ; CS32L010F6.ddf/CS32L01x.dmac/CS32L010x.svd
  |—Devices
  |   |—ChipSea
  |       |—CS32L01 ; CS32L010F6.i79/CS32L010F6.menu
  |—Flashloader
  |   |—ChipSea
  |       |—FlashCS32L010x ; FlashCS32L010x6x6.board/.flash/.out
  |—Linker
  |   |—ChipSea ; CS32L010F6.icf
|—INC
  |—ChipSea ; iocs32l01x.h
```

注意：IAR Embedded Workbench 下载的 Examples 工程存放在“ProgramData\IARSystems\EmbeddedWorkbench\DownloadedExamples\arm\9.30.1\ChipSea”目录下，因此用户自行解压的“ChipSea.CS32L010_DFP1.1.0.5.zip”中的 Examples 也需要存放在其目录下。

2. DEMO 下载及使用

2.1. 下载 DEMO

DEMO 不跟随 IAR 软件安装，用户需要在 IAR 自行下载，操作步骤如下：打开 IAR 软件，点击 Help, 下拉菜单中选择 Information Center 选项，打开信息中心。

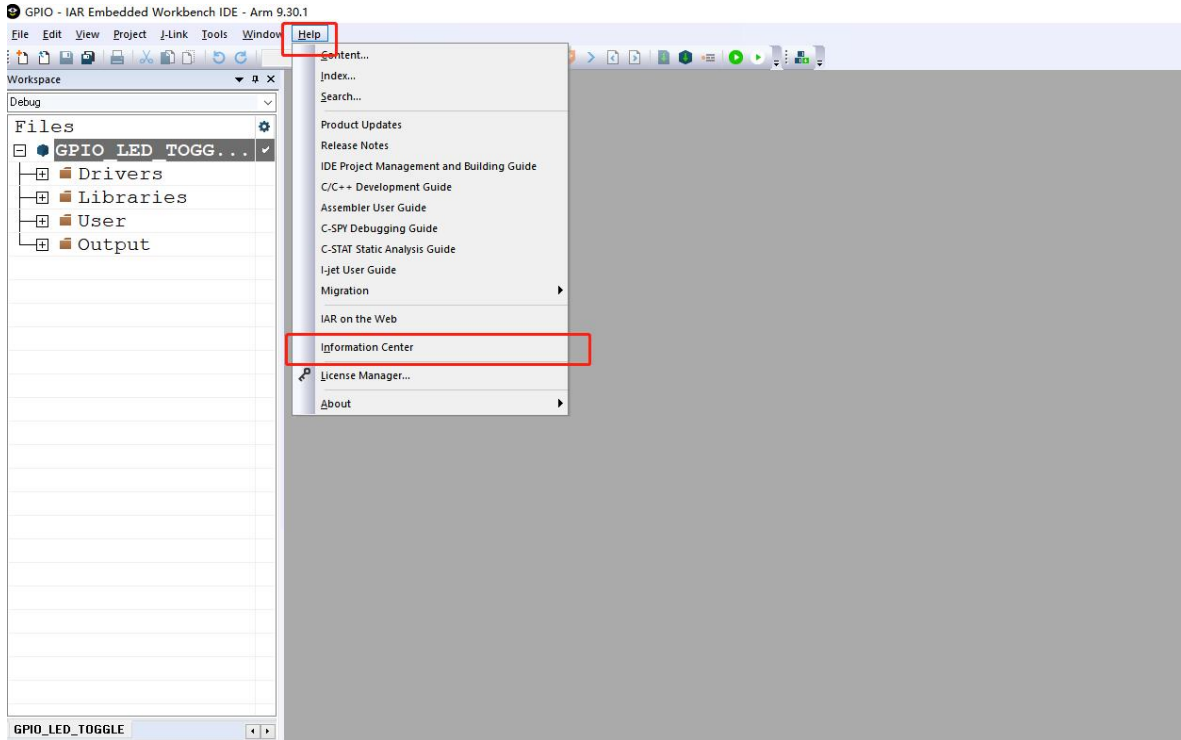


图 2.1 打开信息中心

2.2. 点击【Example projects】菜单项

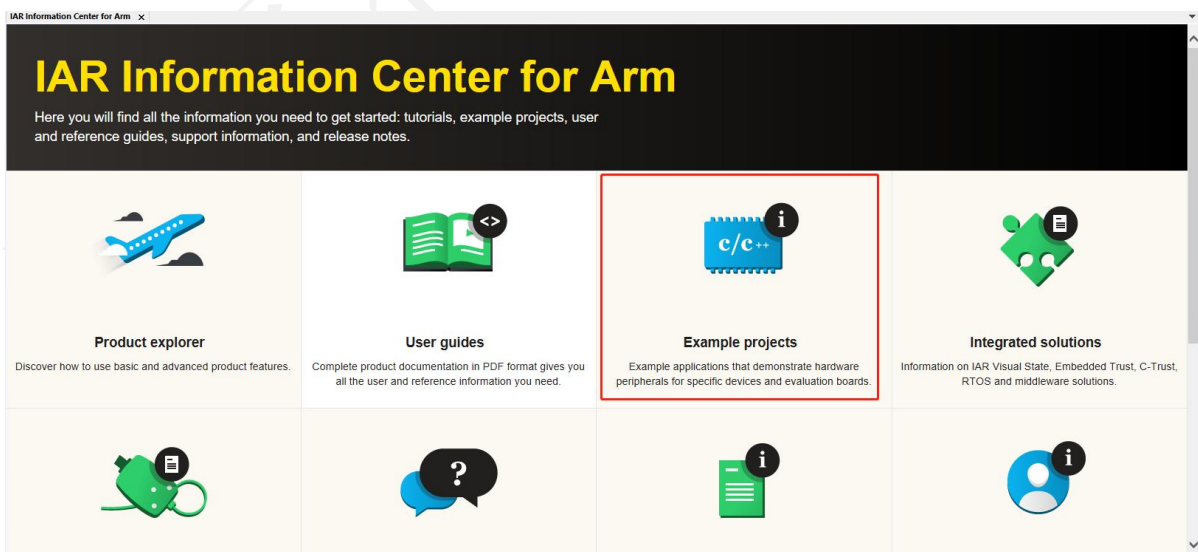


图 2.2 菜单项

2.3. 选择 ChipSea Example projects 下载

打开【Example projects】后，在【Example projects that can be downloaded】查找选择 ChipSea，点击下载按钮，开始下载，已下载的 DEMO 会显示在此页面。

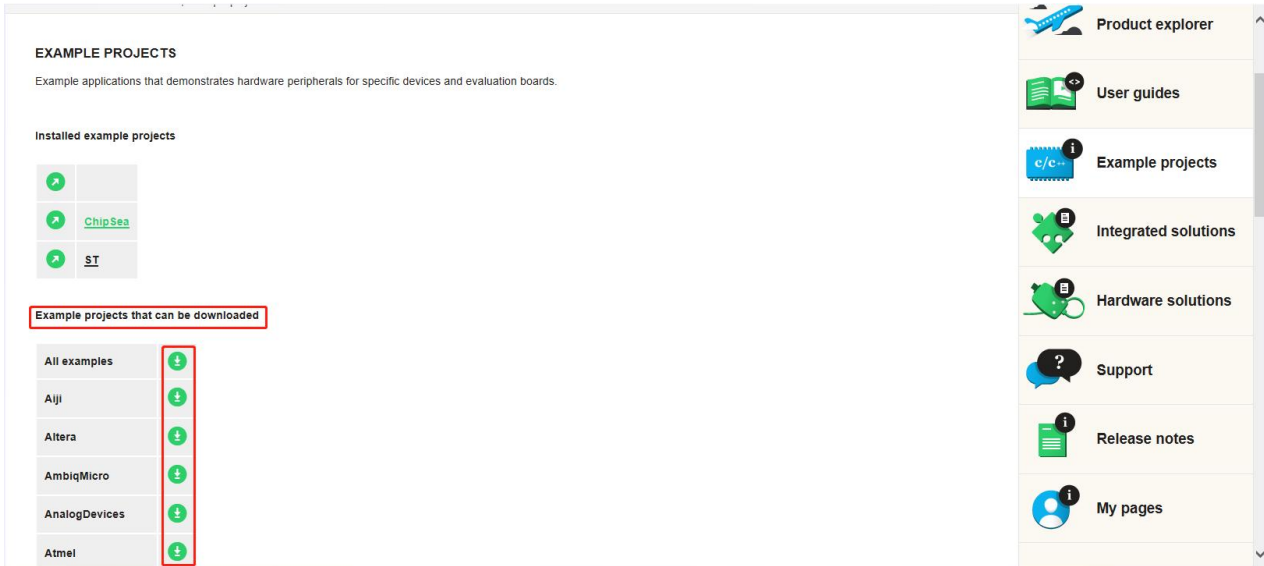


图 2.3.1 下载 DEMO

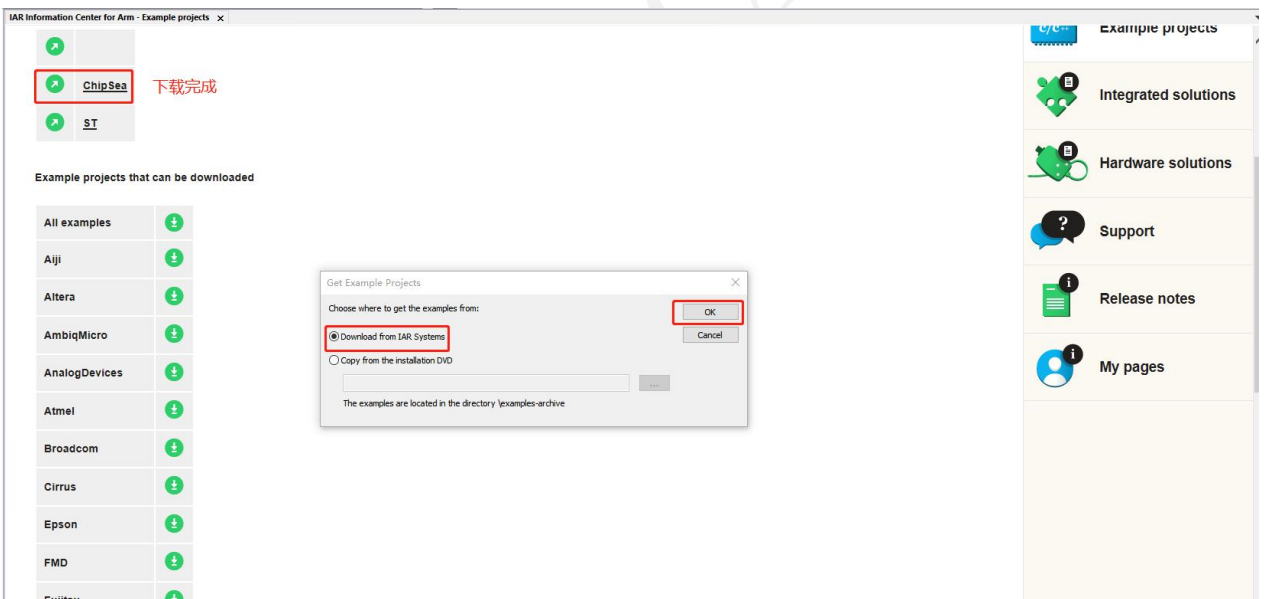


图 2.3.2 下载完成

下载成功的 DEMO 可以在当前页面打开工程，操作步骤如下图所示，首先在【Installed example projects】中选 ChipSea，然后如下图一直点击进入，找到合适的 DEMO 打开即可。也可以在下载的根目录打开，首先打开 IAR 目录“ProgramData\IARSystems\EmbeddedWorkbench\DownloadedExamples\arm\9.30.1\ChipSea”，选择 CS32L010F6 找到需要的 DEMO，例如 GPIO，打开 GPIO 文件夹再打开 GPIO.eww 便可。

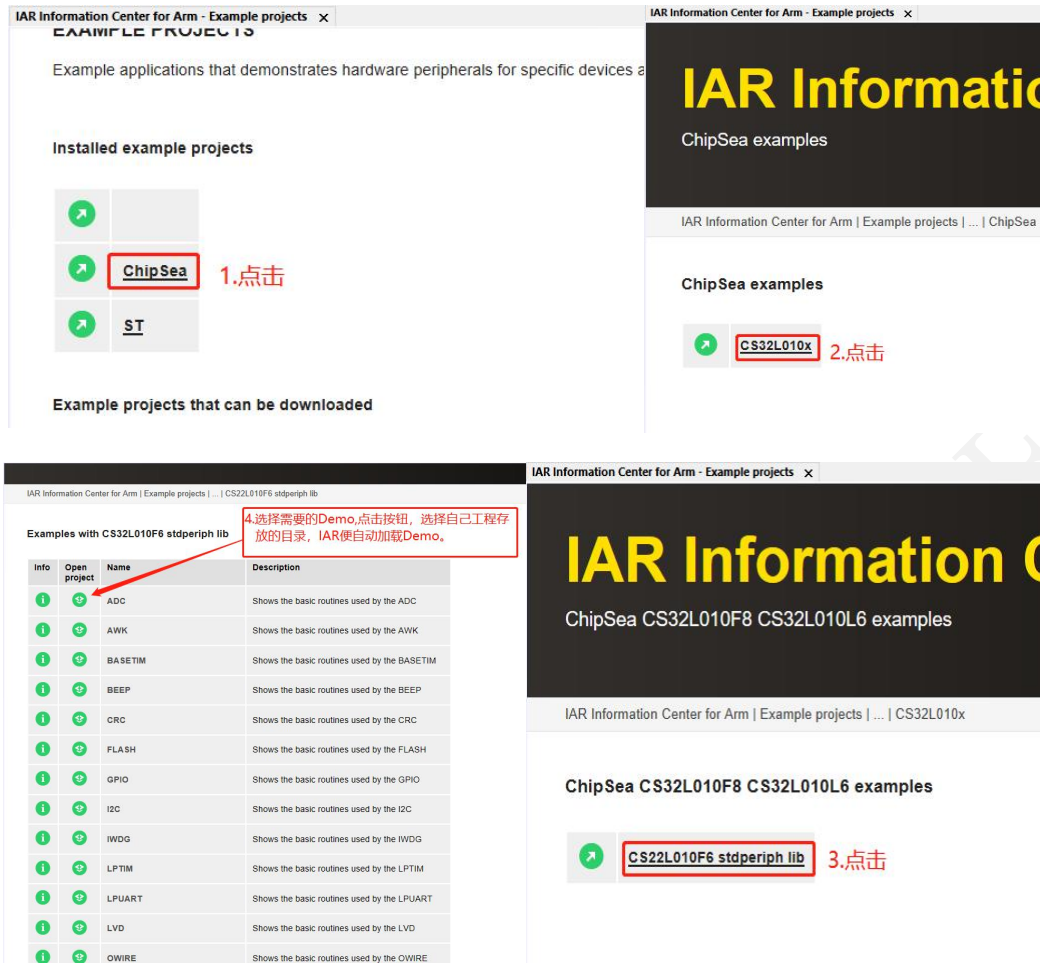


图 2.3.3 DEMO 打开步骤

2.4. DEMO 目录结构及编译烧录

以 CS32L010F6 为例介绍 DEMO 目录结构:

- |— CS32L010F6
 - |— Common ;公共文件如 LED/USART 初始化配置。
 - |— Libraries
 - | |— CMSIS
 - | |— CM0 ; 内核文件
 - | |— Startup ; 启动文件
 - | |— CS32L01x_Driver
 - | |— Inc ; 驱动头文件
 - | |— Src ; 驱动文件
 - |— Project

——DEMO ;DEMO 例程

DEMO 打开后，可直接编译，烧录到开发板中，无需用户配置。DEMO 中例程用户可根据自身需要，自行修改。打开 DEMO 后如图所示：

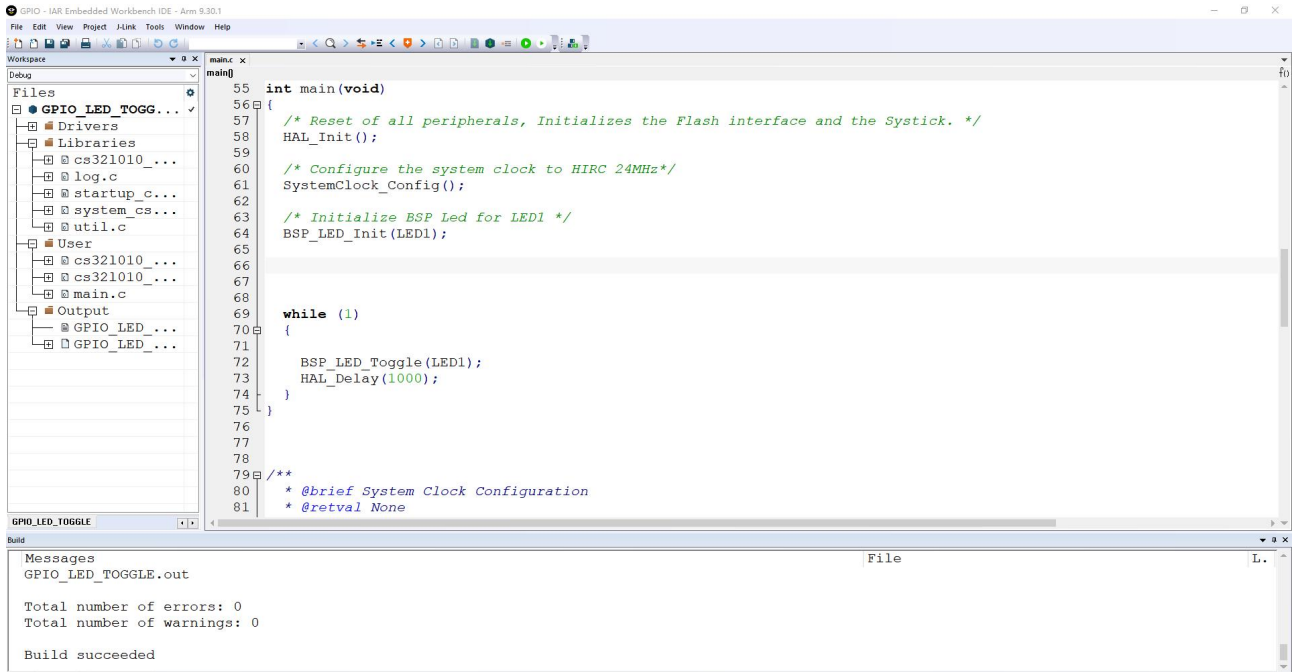


图 2.4 DEMO 样例

3. 创建工程及配置

3.1. 创建新工程

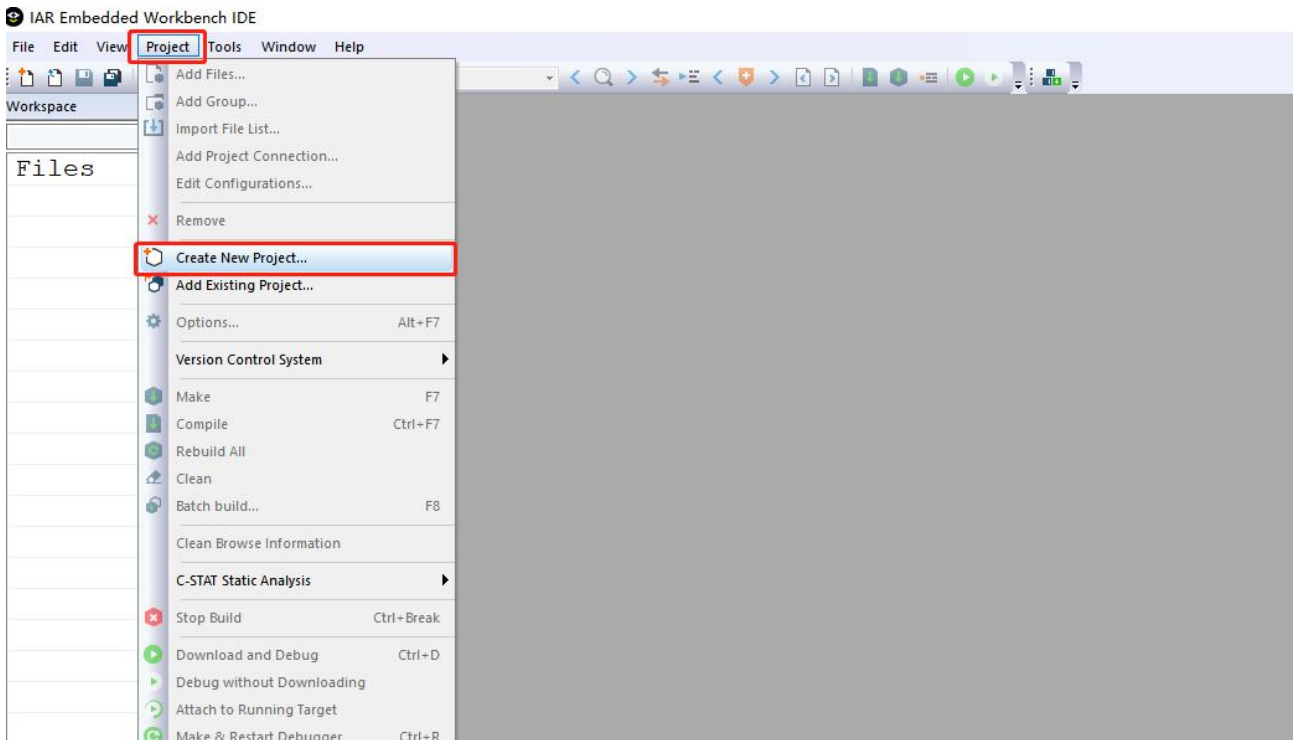


图 3.1 创建工程

3.2. 选择【Empty Project】

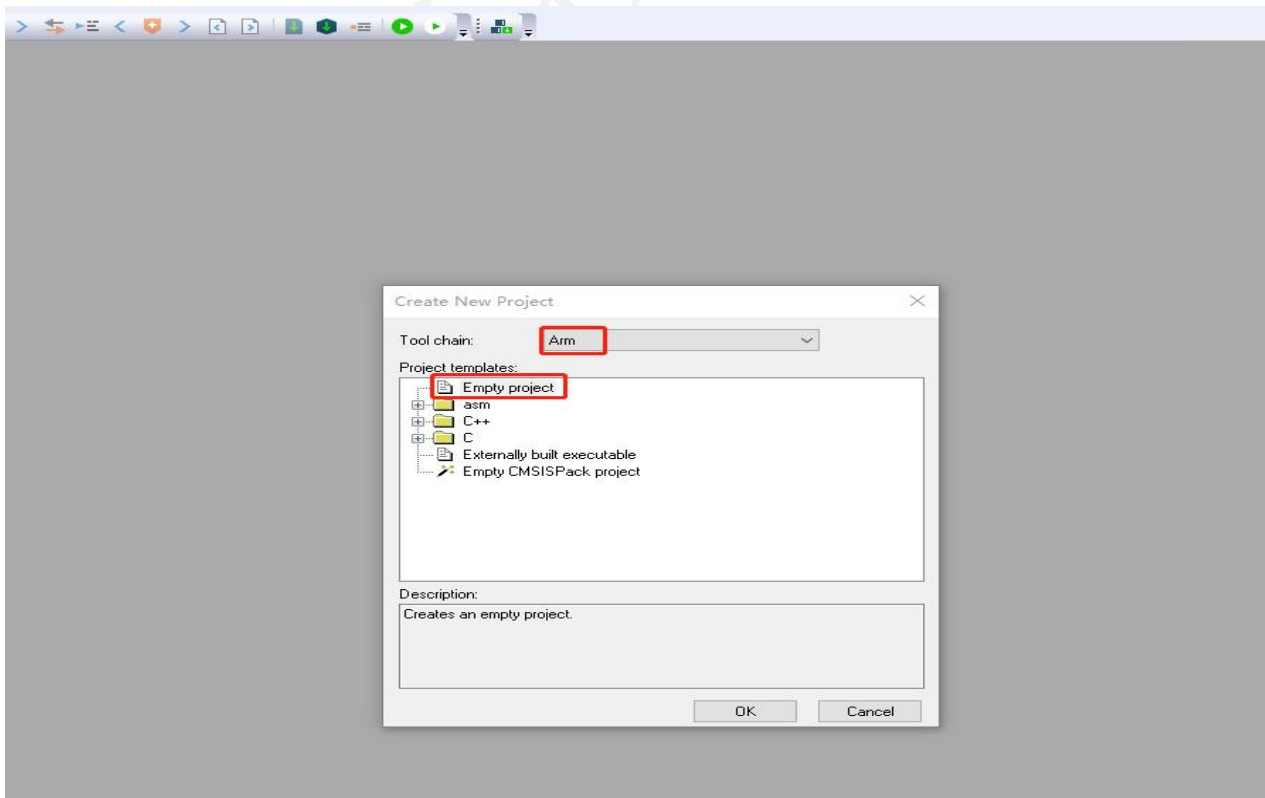


图 3.2 选择工程类型

3.3. 选择保存路径

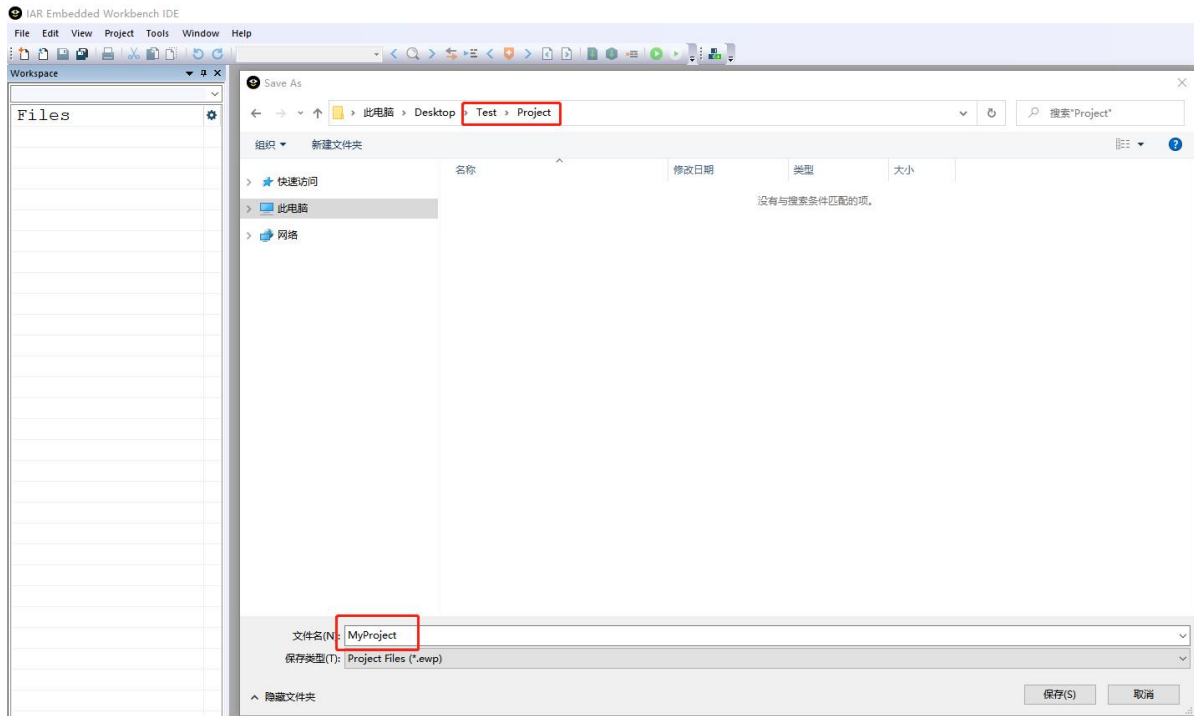


图 3.3 选择路径

3.4. 复制启动文件、SDK 库文件到 Test 工程

从“ChipSea.CS32L010_DFP1.1.0.5.zip”文件或者下载的 DEMO 文件中复制 Common 或者 Libraries 文件夹到 Test 文件夹中，DEMO 下载方式已在 2.1 节中介绍，目录结构已在本应用笔记 2.4 节中介绍。

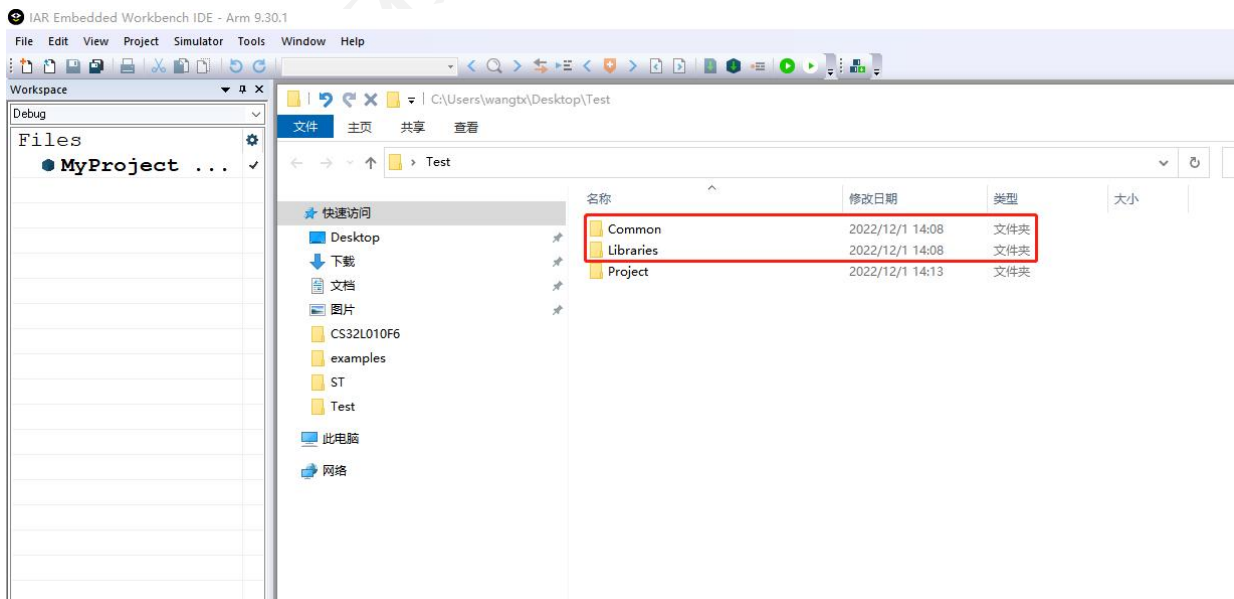


图 3.4 复制文件

3.5. 创建分组，加入代码文件

用户可自行定义分组数量和组名，本应用笔记以 DEMO 目录为例，介绍如何添加组、添加文件等操作步骤。

3.5.1 添加组与定义组名

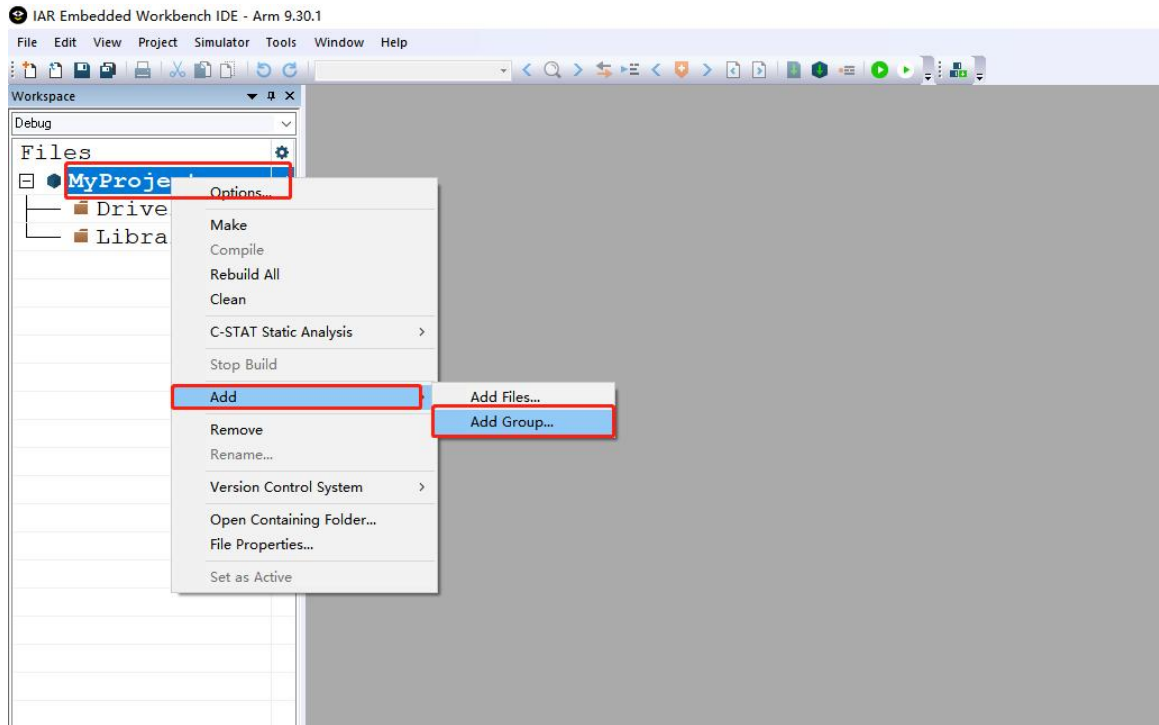


图 3.5.1 添加组名

3.5.2 添加 User 组，以用来添加 main.c 等用户自己的文件

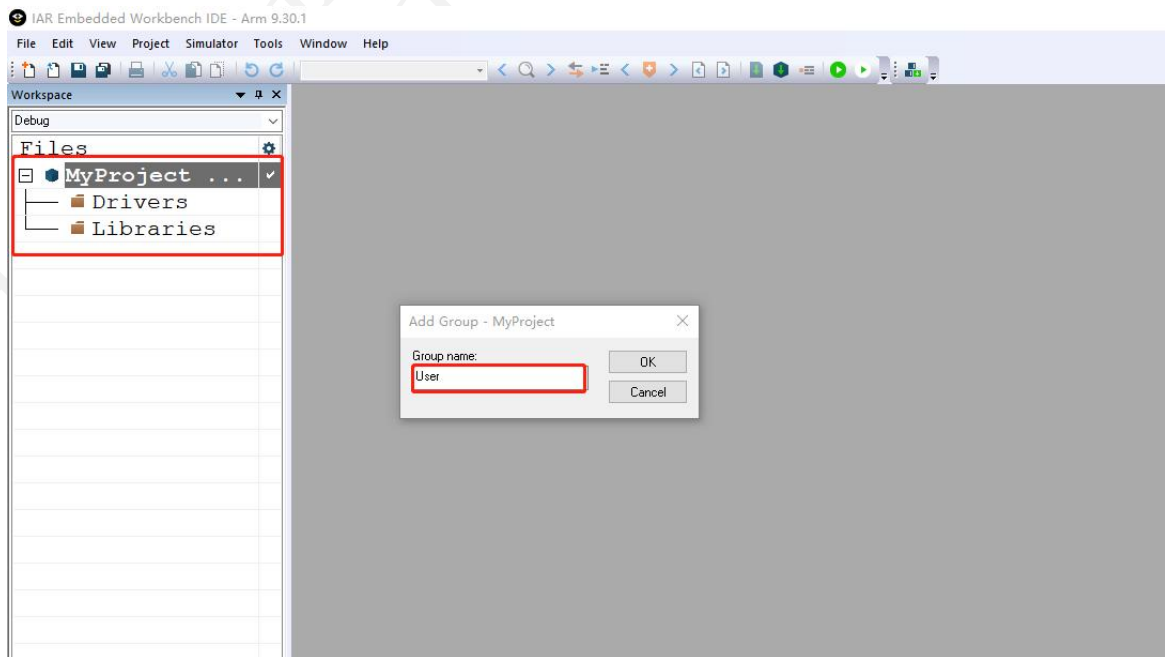


图 3.5.2 定义组名

3.5.3 添加启动文件、头文件、驱动文件等

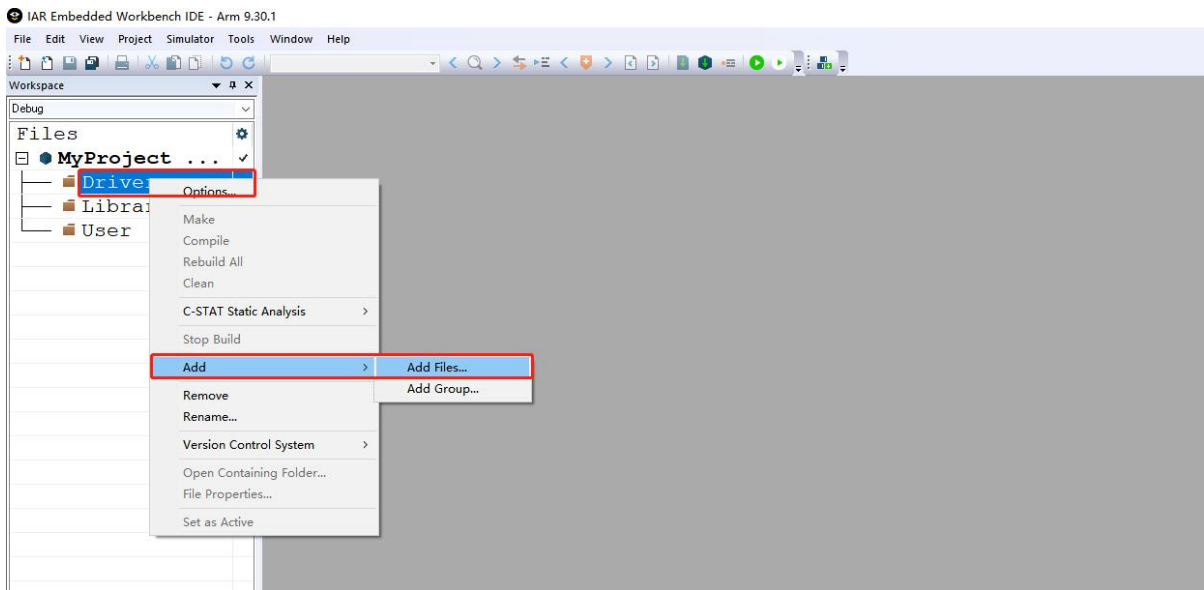


图 3.5.3 添加文件

3.5.4 创建 main.c、中断处理函数等添加到 User

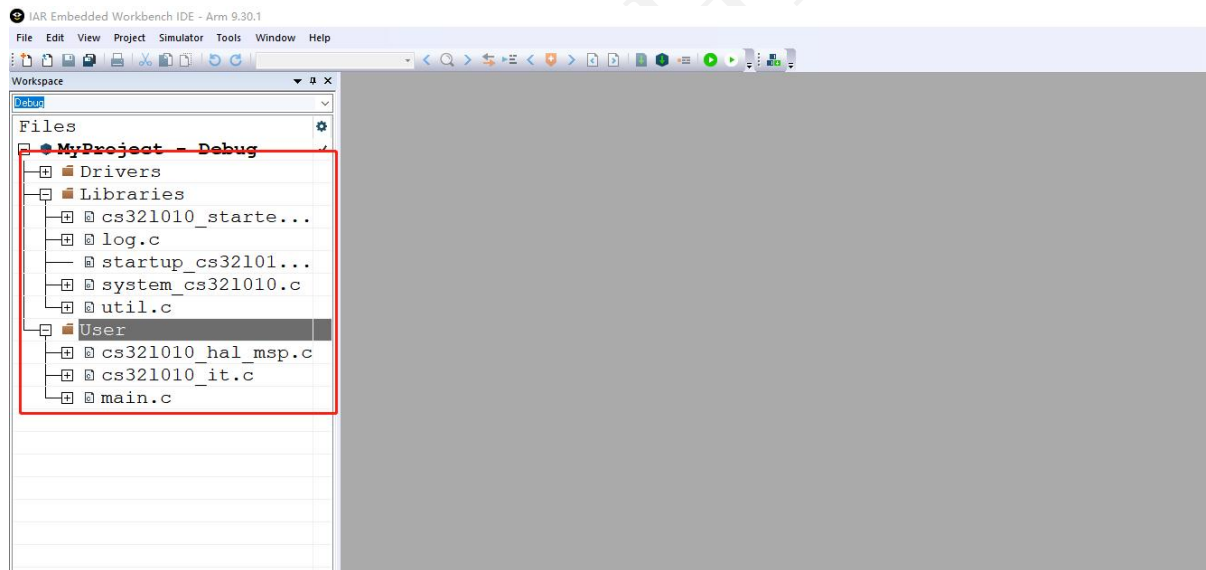


图 3.5.4 添加创建的文件

3.6. 选择芯片 CS32L010F6

点击 MyProject，点击鼠标右键选择 option。

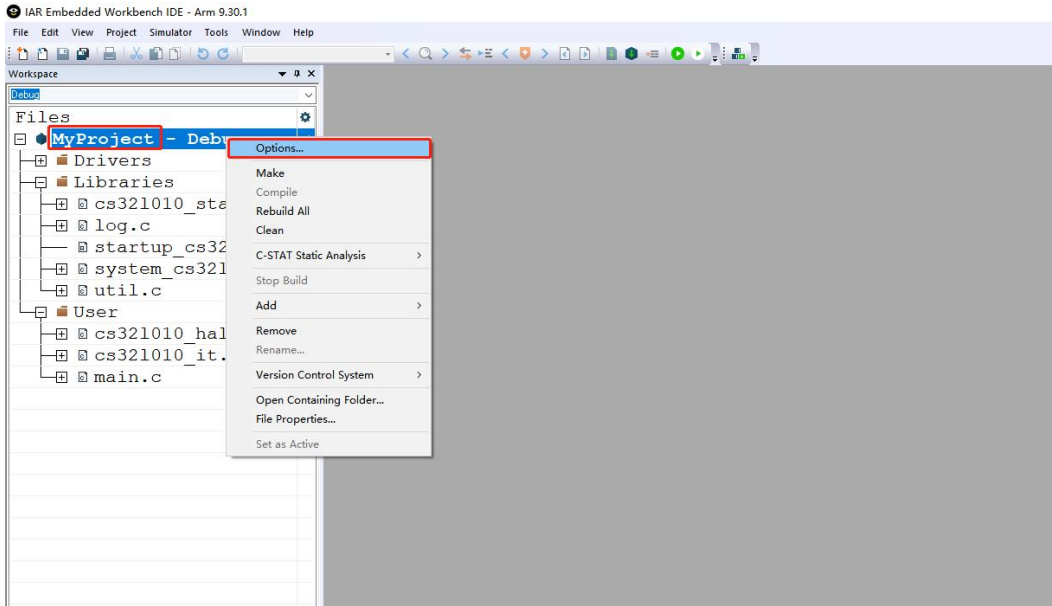


图 3.6.1 选择 Option

在打开的菜单中，选择 Device，找到 ChipSea，选择 CS32L010F6，IAR 会自动加载 CS32L010F6 的配置文件。

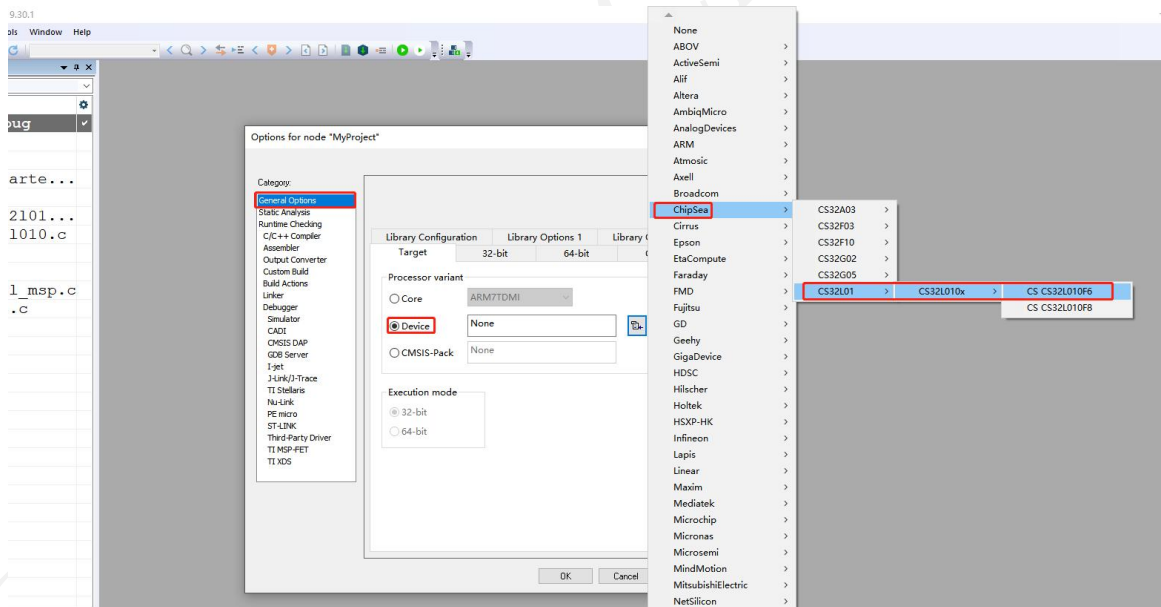


图 3.6.2 选择 Device

3.7. Option 选项配置

这一步是配置文件路径、工程设置和查看所选芯片是否自动加载相应配置文件。

3.7.1 通用设置，设置选项用红框表示

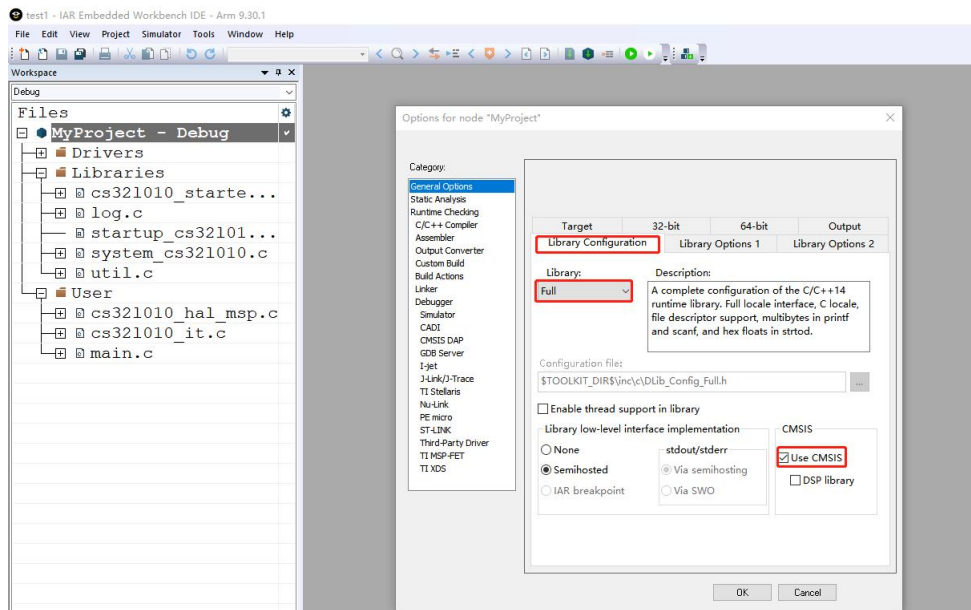


图 3.7.1 通用设置

3.7.2 修改 Debug 文件生成路径

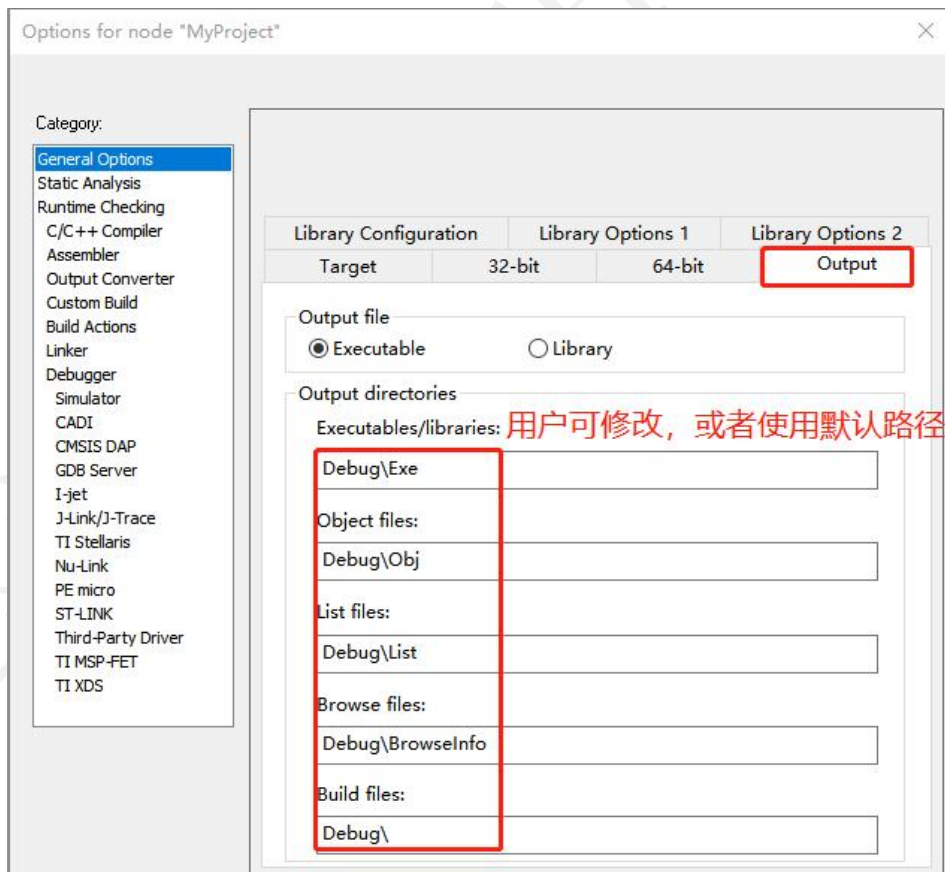


图 3.7.2 修改 Debug 路径

3.7.3 头文件路径选择，全局宏定义添加，优化等级

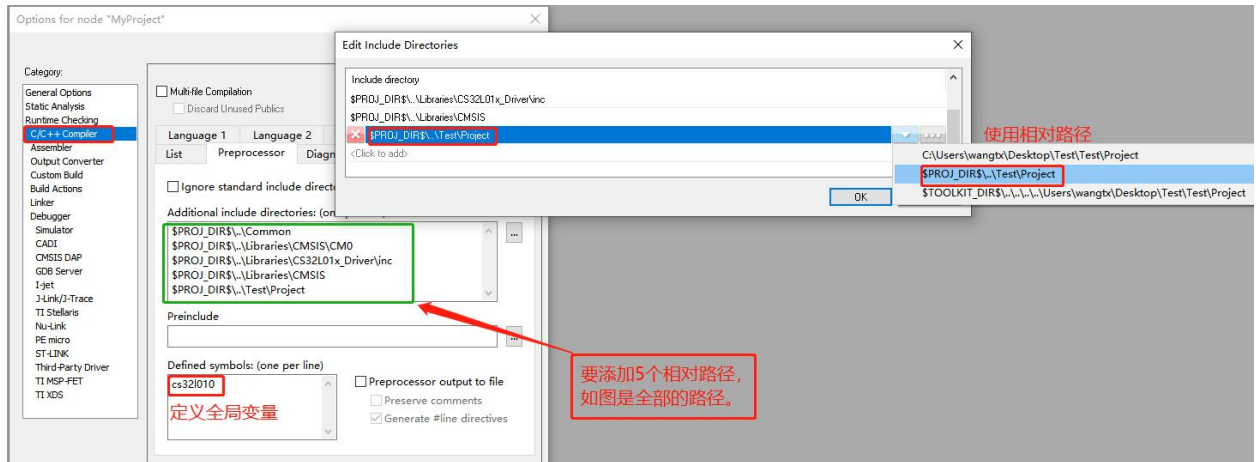


图 3.7.3.1 添加路径

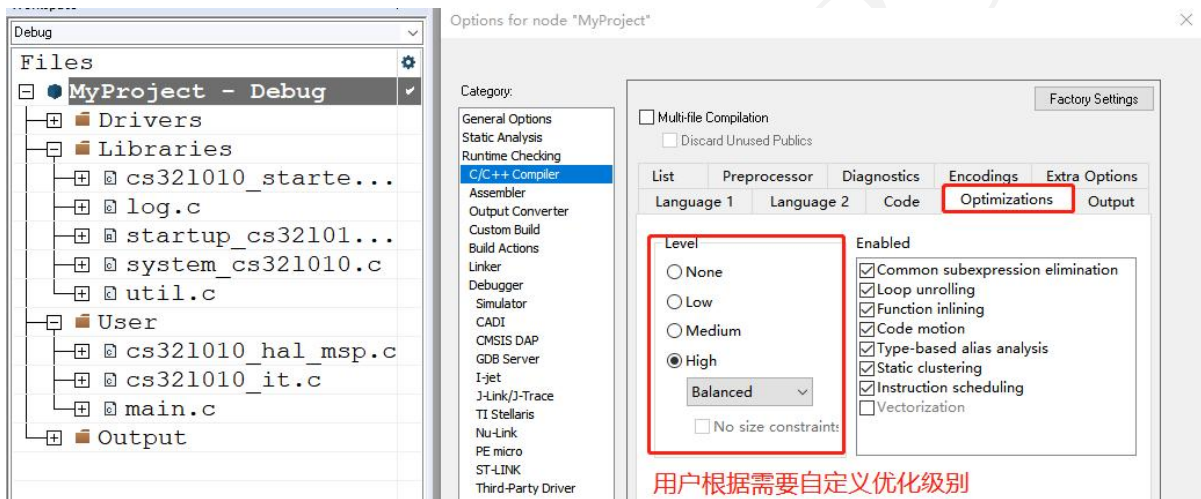


图 3.7.3.2 选择优化等级

3.7.4 添加 Lib 库文件

非必须，如 CS32G020 有的驱动封装为 Lib 库，则需要添加。

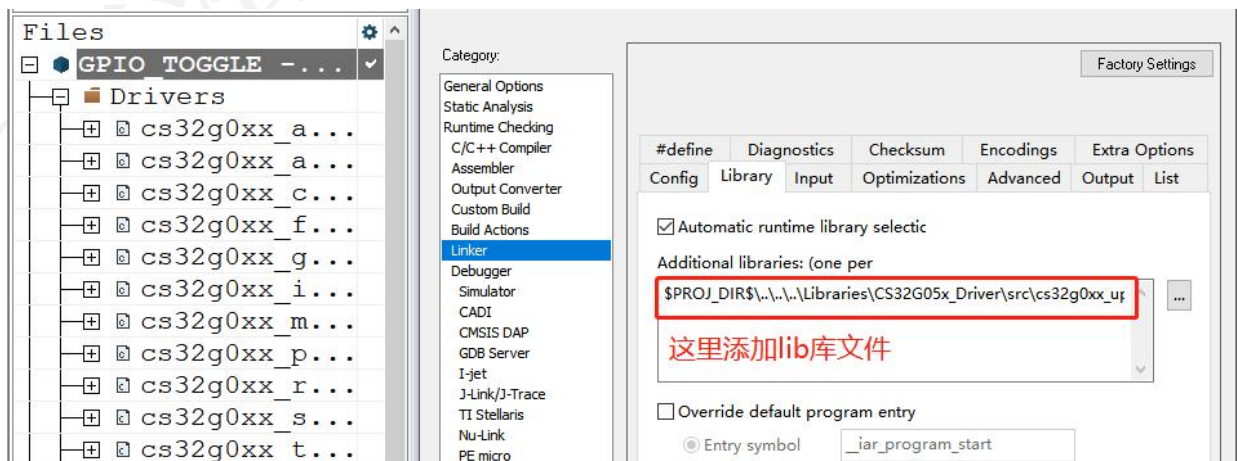


图 3.7.4 添加 Lib 库

3.7.5 程序编译



图 3.7.5 编译完成

3.8 烧录设置

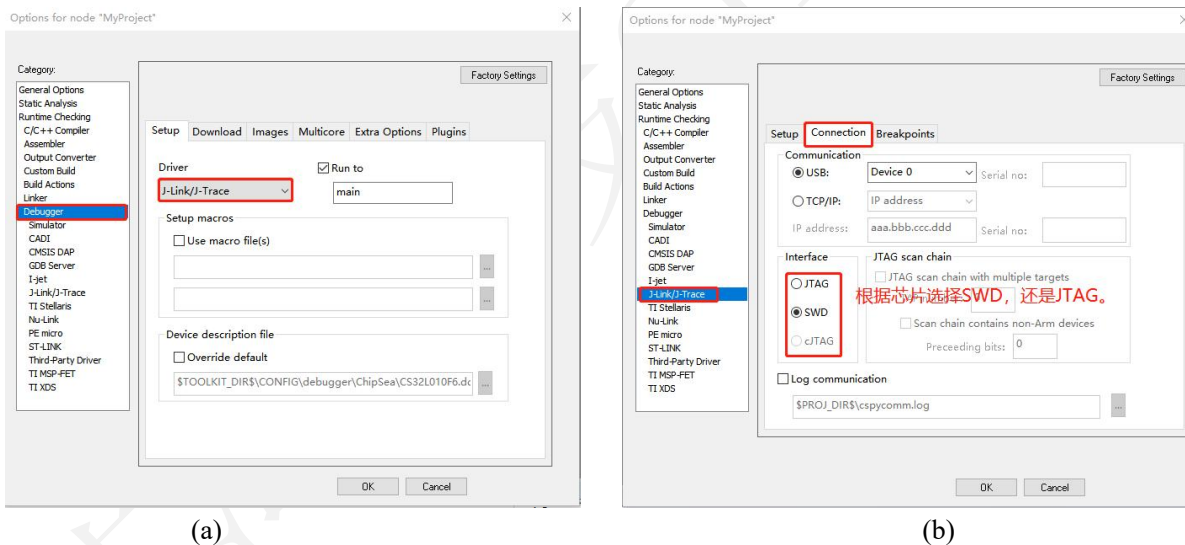


图 3.8 烧录设置

3.9 JLINK 设置

点击 Debug，弹出 Jlink 设置界面，选择 M0+内核。

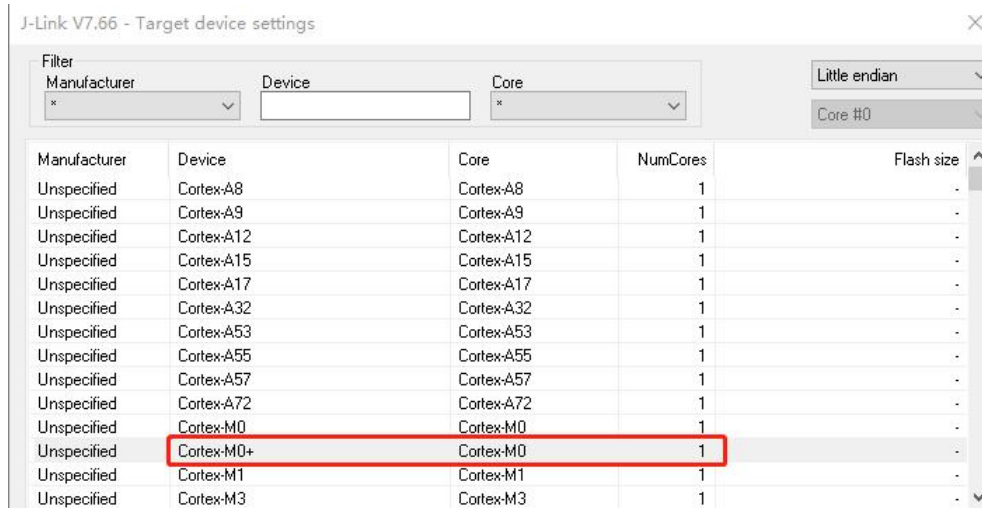


图 3.9.1 选择内核

开始 Debug，程序可以正常打断点。

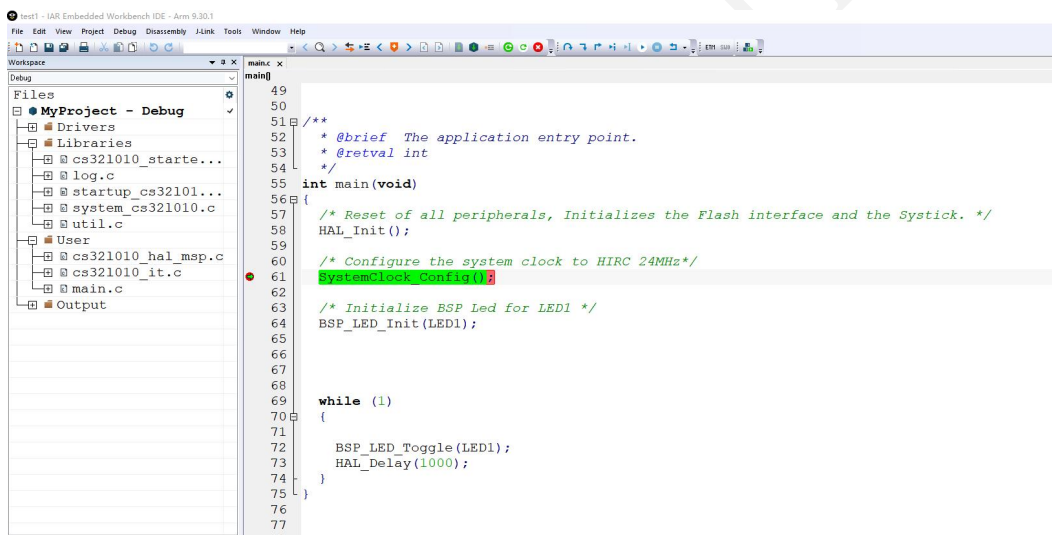


图 3.9.2 打断点

4. 配置文件说明及常见错误解决

4.1 ICF 文件

ICF 文件为 IAR 编译配置文件，其中参数用户均可自行修改，用户即可在 IAR 中修改，也可直接在根目录直接修改.icf 文件，根目录为 IAR 安装目录 linker/ChipSea。

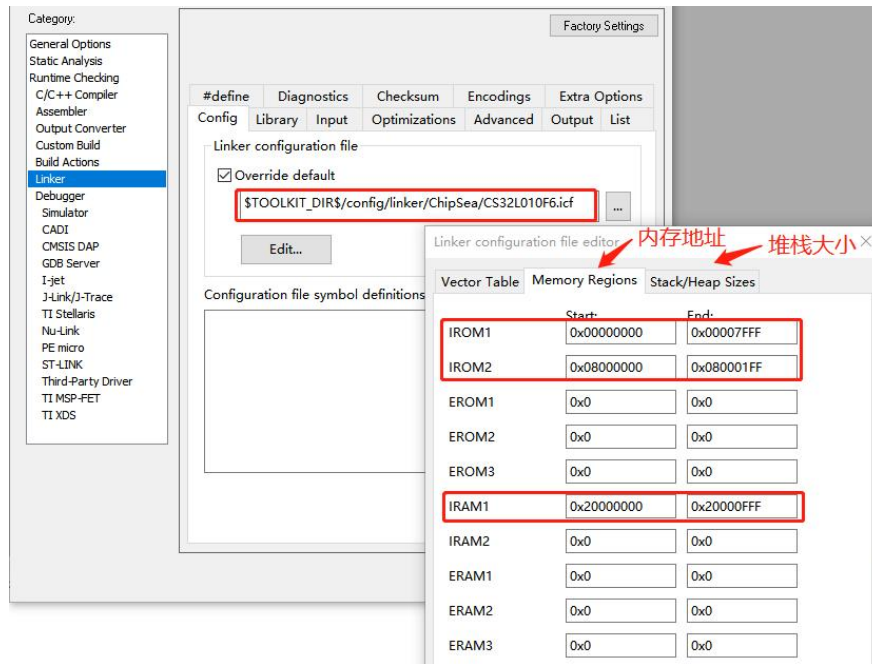


图 4.1.1 查看内存值

其中.icf 文件各参数如下:

```

/*###ICF### Section handled by ICF editor, don't touch! *****/
/*-Editor annotation file-*/
/* IcfEditorFile="$TOOLKIT_DIRS\config\ide\IcfEditor\cortex_v1_1.xml" */
/*-Specials-*/
define symbol __ICFEDIT_intvec_start__ = 0x00000000; //向量表的起始地址
/*-Memory Regions-*/
define symbol __ICFEDIT_region_IROM1_start__ = 0x00000000; //内部ROM的起始地址
define symbol __ICFEDIT_region_IROM1_end__ = 0x00007FFF; //内部ROM的结束地址
define symbol __ICFEDIT_region_IROM2_start__ = 0x08000000; //内部ROM的起始地址
define symbol __ICFEDIT_region_IROM2_end__ = 0x080001FF; //内部ROM的结束地址
define symbol __ICFEDIT_region_EROM1_start__ = 0x0; //外部ROM的起始地址
define symbol __ICFEDIT_region_EROM1_end__ = 0x0; //外部ROM的结束地址
define symbol __ICFEDIT_region_EROM2_start__ = 0x0; //外部ROM的起始地址
define symbol __ICFEDIT_region_EROM2_end__ = 0x0; //外部ROM的结束地址
define symbol __ICFEDIT_region_EROM3_start__ = 0x0; //外部ROM的起始地址
define symbol __ICFEDIT_region_EROM3_end__ = 0x0; //外部ROM的结束地址
define symbol __ICFEDIT_region_IRAM1_start__ = 0x20000000; //内部RAM的起始地址
define symbol __ICFEDIT_region_IRAM1_end__ = 0x20000FFF; //内部RAM的结束地址
define symbol __ICFEDIT_region_IRAM2_start__ = 0x0; //内部RAM的起始地址
define symbol __ICFEDIT_region_IRAM2_end__ = 0x0; //内部RAM的结束地址
define symbol __ICFEDIT_region_ERAM1_start__ = 0x0; //外部RAM的起始地址
define symbol __ICFEDIT_region_ERAM1_end__ = 0x0; //外部RAM的结束地址
define symbol __ICFEDIT_region_ERAM2_start__ = 0x0; //外部RAM的起始地址
define symbol __ICFEDIT_region_ERAM2_end__ = 0x0; //外部RAM的结束地址
define symbol __ICFEDIT_region_ERAM3_start__ = 0x0; //外部RAM的起始地址
define symbol __ICFEDIT_region_ERAM3_end__ = 0x0; //外部RAM的结束地址

/*-Sizes-*/
define symbol __ICFEDIT_size_cstack__ = 0x400; //栈的大小
define symbol __ICFEDIT_size_heap__ = 0x400; //堆的大小
/**** End of ICF editor section. ###ICF###/

define memory mem with size = 4G; //芯片的存储空间

define region IROM_region = mem:[from __ICFEDIT_region_IROM1_start__ to __ICFEDIT_region_IROM1_end__]; //内部ROM大小
define region IROM2_region = mem:[from __ICFEDIT_region_IROM2_start__ to __ICFEDIT_region_IROM2_end__]; //内部ROM大小
define region EROM_region = mem:[from __ICFEDIT_region_EROM1_start__ to __ICFEDIT_region_EROM1_end__]; //外部ROM大小
define region EROM2_region = mem:[from __ICFEDIT_region_EROM2_start__ to __ICFEDIT_region_EROM2_end__]; //外部ROM大小
define region EROM3_region = mem:[from __ICFEDIT_region_EROM3_start__ to __ICFEDIT_region_EROM3_end__]; //外部ROM大小
define region IRAM_region = mem:[from __ICFEDIT_region_IRAM1_start__ to __ICFEDIT_region_IRAM1_end__]; //内部RAM大小
define region IRAM2_region = mem:[from __ICFEDIT_region_IRAM2_start__ to __ICFEDIT_region_IRAM2_end__]; //内部RAM大小
define region ERAM_region = mem:[from __ICFEDIT_region_ERAM1_start__ to __ICFEDIT_region_ERAM1_end__]; //外部RAM大小
define region ERAM2_region = mem:[from __ICFEDIT_region_ERAM2_start__ to __ICFEDIT_region_ERAM2_end__]; //外部RAM大小
define region ERAM3_region = mem:[from __ICFEDIT_region_ERAM3_start__ to __ICFEDIT_region_ERAM3_end__]; //外部RAM大小

define block CSTACK with alignment = 8, size = __ICFEDIT_size_cstack__ { }; //栈的大小, 8字节对齐
define block HEAP with alignment = 8, size = __ICFEDIT_size_heap__ { }; //堆的大小, 8字节对齐

initialize by copy { readwrite }; //启动时将RW数据搬入RAM
do not initialize { section .noinit }; //不初始化有.noinit性质的块
//在0x00000000处放置向量表
place at address mem:__ICFEDIT_intvec_start__ { readonly section .intvec };

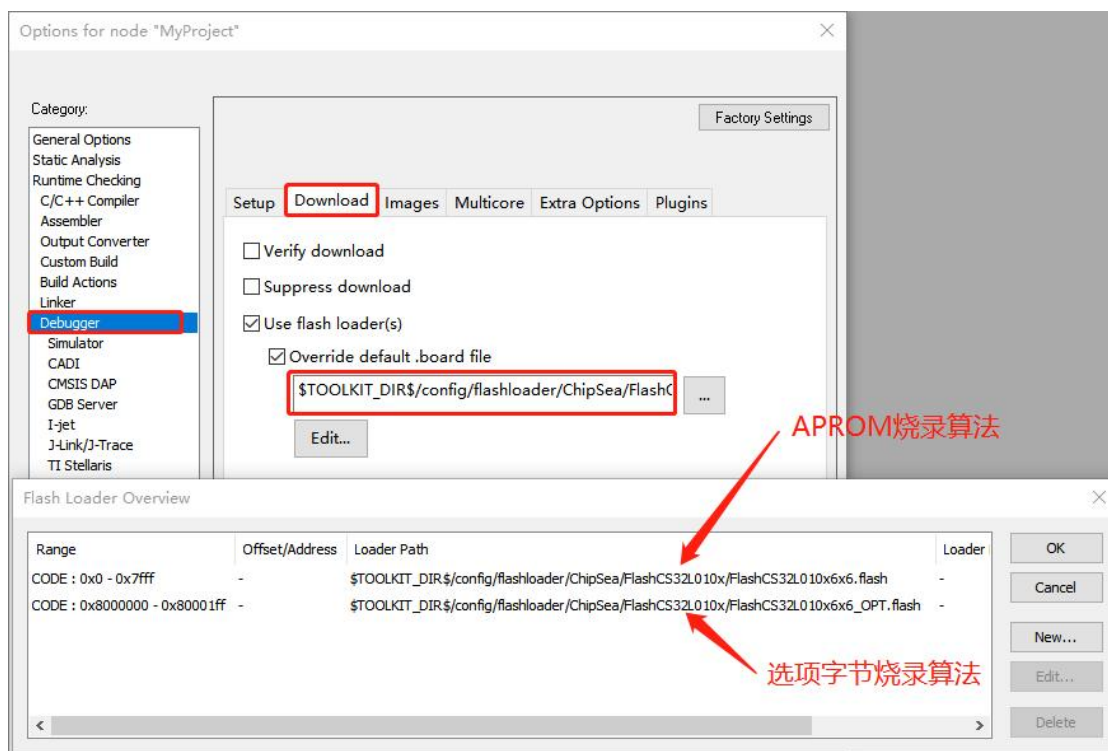
place in IROM_region { readonly }; //ROM放置的只读数据和代码
place in EROM_region { readonly section application_specific_ro }; //在RAM中放置读写数据与堆栈
place in IRAM_region { readwrite, block CSTACK, block HEAP }; //在RAM中放置读写数据与堆栈
place in ERAM_region { readwrite section application_specific_rw };

```

图 4.1.2 ICF 文件参数说明

4.2 FLASH 文件

Flash 文件主要的作用是配置烧录程序，用户根据需求可修改其值，源文件在 IAR 安装目录 flashloader/ChipSea/FlashCS32L010x 下。



4.2 Flash 文件说明

4.3 常见错误及解决措施

4.3.1 串口打印无数据输出或提示“Linker Error: "no definition for __write"”

IAR 9 版本不支持 fputc 打印输出，需要重定向 printf 串口底层，Common 中提供了 write.c 文件，用户需要修改其中的两个函数，切换不同路的 UART。Common 中无 write.c 文件的则相关函数集成到了 log.c 中，两种方式的函数实现一样。

```
#pragma module_name = "?_write"
#include "cs32g0xx_uart.h"
int MyLowLevelPutchar(int x)
{
    uart_data_send((uint8_t) x);
    while (SET == uart_flag_status_get(UART_FLAG_TX_BUSY));
    return x;
}

size_t __write(int handle, const unsigned char * buffer, size_t size)
{
    #if 1

        size_t nChars = 0;

        if (buffer == 0)
        {
            return 0;
        }

        if (handle != _LLIO_STDOUT && handle != _LLIO_STDERR)
        {
            return _LLIO_ERROR;
        }

        for (/* Empty */; size != 0; --size)
        {
            if (MyLowLevelPutchar(*buffer++) < 0)
            {
                return _LLIO_ERROR;
            }

            ++nChars;
        }

        return nChars;
    #else
        return _LLIO_ERROR;
    #endif
}
```

根据芯片修改

图 4.3.1 重写 __write 函数

4.3.2 Identifier "FILE" is undefined, 没有选择 FULL

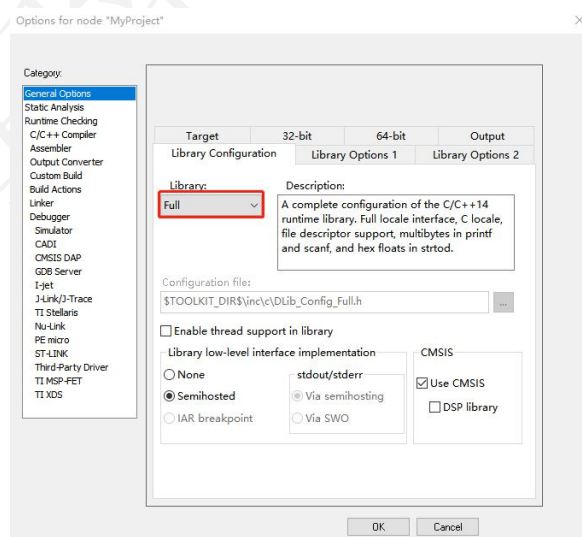


图 4.3.2 选择 FULL

4.3.3 Cannot open source file "cmsis_version.h"

错误原因是 Use CMSIS 没选。

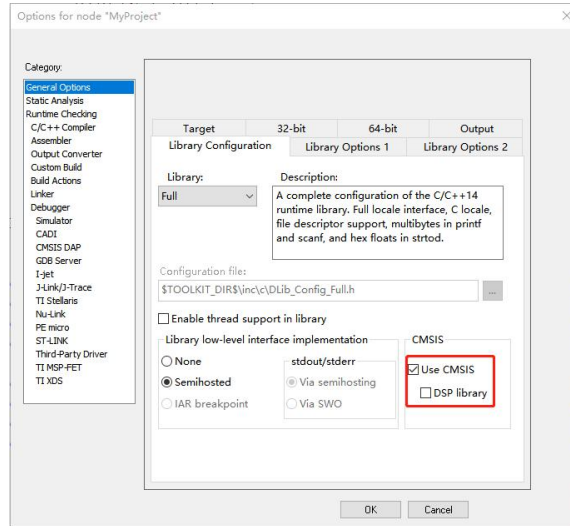


图 4.3.3 勾选 Use CMSIS

4.3.4 Fatal error :Selected core is not same as as the target core Session aborted

芯片选错：在 Option 中重新选择 Device 芯片类型。

Debug 时 M 核选错:在工程根目录下删除 setting 文件夹里的文件，重新编译，Debug 时重新选择 M 核，在 Option 中选择 Device 芯片类型时可以看到芯片核类型。

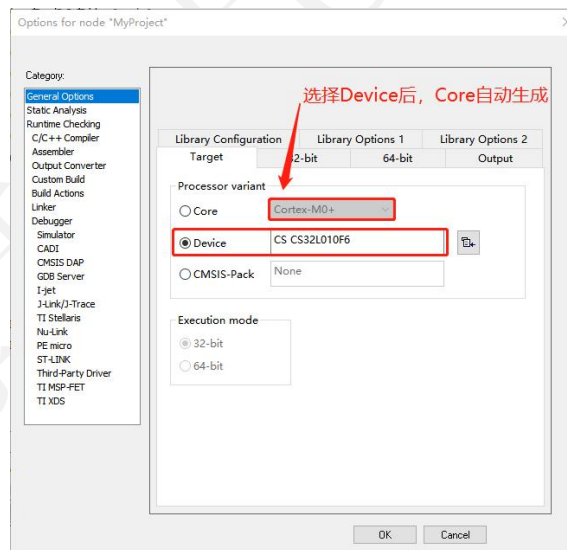


图 4.3.4 选择 Device

4.3.5 Failed to get cpu status after 4 retries Retry

跳线松了，重新连接跳线；烧录方式错了，烧录方式可以从开发板的管脚丝印或者开发手册中获得；芯片坏了，排除以上两种方式后，可能芯片发生锁死、看门狗开启、芯片上电就进入 PowerDown 模式等。

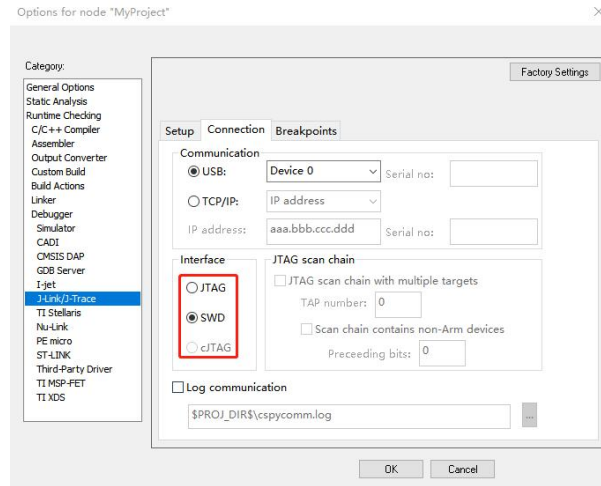


图 4.3.5 烧录方式

4.3.6 可以正常进入 DeBug，程序卡在 SetSysClock()函数

原因是在 Option 选项中 DeBugger 菜单，选择 Driver 时没有选择 J-link，错选了 Simulator。

```

SetSysClock()
132  /*
133  static void SetSysClock(void)
134  {
135      /* Disable reg write protection */
136      GCR->REGWRPROT = 0x59;
137      GCR->REGWRPROT = 0x16;
138      GCR->REGWRPROT = 0x88;
139
140      /* Set Flash Latency to 1 for 32MHz*/
141      RCC->CLKCON |= RCC_CLKCON_LATENCY;
142
143      /* Enable reg write protection */
144      GCR->REGWRPROT = 0x00;
145
146      /* Wait till HSI is used as system clock source */
147      while ((RCC->CLKSTATUS & RCC_CLKSTATUS_HSI_STB) == (uint32_t)RESET)
148      {
149      }
150
151      /* PCLK = HCLK = SYSCLK = HRC_VALUE */
152      RCC->CLKDIV = (uint32_t)0x00000200;
153  }
154
155  /**
156   * @}
157   */
158
159  /**
160   * @}
161   */
162
    
```

图 4.3.6 错选 Simulator

4.3.7 编译时报错 './xxx.o', needed by './MyProject.out', missing and no known rule to make it

原因是删除了某个 xxx.c 文件后直接编译导致的，解决办法是对工程进行一次 Clean 再进行编译。

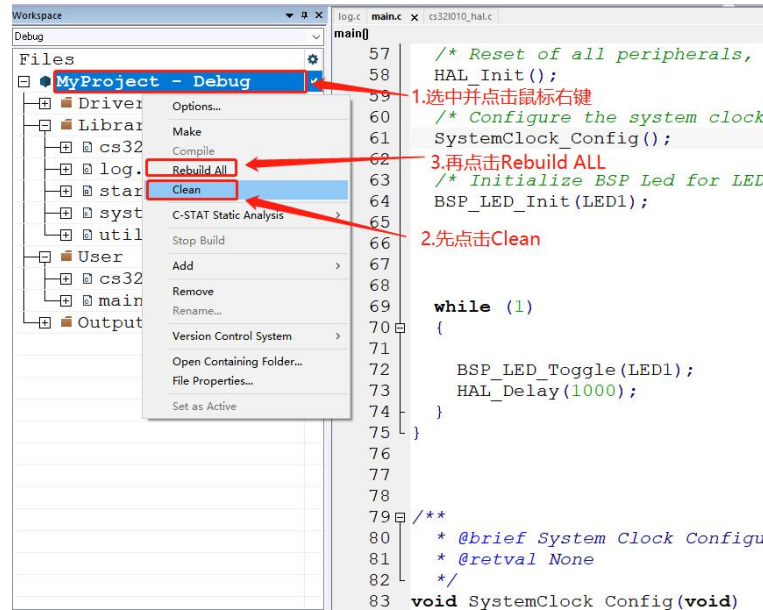


图 4.3.7 重新编译

免责声明和版权公告

本文档中的信息，包括供参考的 URL 地址，如有变更，恕不另行通知。

本文档可能引用了第三方的信息，所有引用的信息均为“按现状”提供，芯海科技不对信息的准确性、真实性做任何保证。

芯海科技不对本文档的内容做任何保证，包括内容的适销性、是否适用于特定用途，也不提供任何其他芯海科技提案、规格书或样品在他处提到的任何保证。

芯海科技不对本文档是否侵犯第三方权利做任何保证，也不对使用本文档内信息导致的任何侵犯知识产权的行为负责。本文档在此未以禁止反言或其他方式授予任何知识产权许可，不管是明示许可还是暗示许可。

Wi-Fi 联盟成员标志归 Wi-Fi 联盟所有。蓝牙标志是 Bluetooth SIG 的注册商标。

文档中提到的所有商标名称、商标和注册商标均属其各自所有者的财产，特此声明。

版权归 © 2022 芯海科技（深圳）股份有限公司，保留所有权利。



芯海科技
CHIPSEA

股票代码:688595